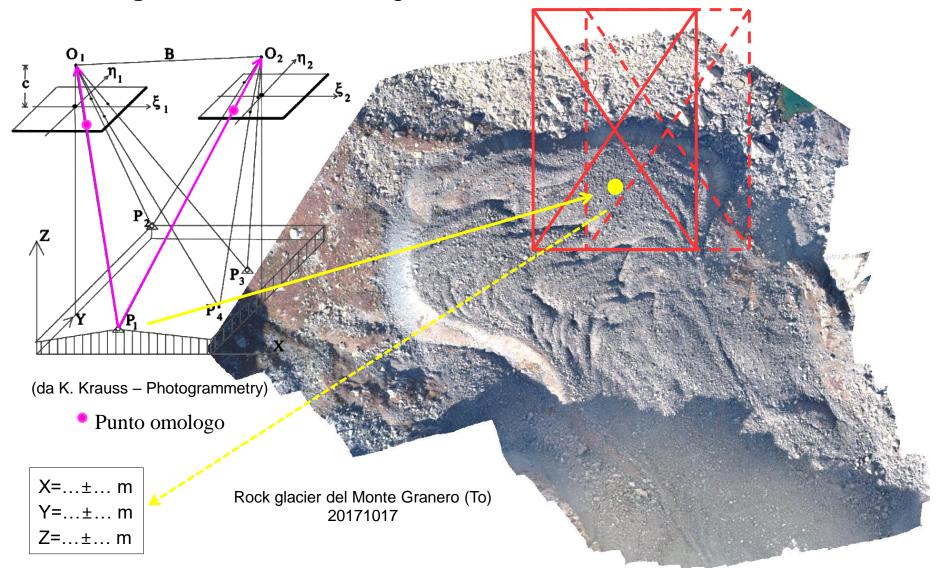


ARPA Valle d'Aosta



U. Morra di Cella

## 3 – Fotogrammetria da UAV: generalità





Valle d'Aosta



U. Morra di Cella

#### 3 – Fotogrammetria da UAV: qualità dei prodotti

La precisione della posizione plano-altimetrica di ogni punto del «blocco fotogrammetrico» dipende da:

- caratteristiche geometriche, radiometriche, ... del sensore (camera fotografica)
- pianificazione del volo (es. ricoprimenti teorici, quota relativa, ...)
- realizzazione del volo (es. ricoprimenti effettivi)
- controllo nella catena di processamento del dato (parametrizzazione)
- precisione nel posizionamento assoluto del blocco fotogrammetrico (da GNSS on board L1 di scarsa qualità a piattaforme con GNSS L1-L2 e RTK a GCP)



ARPA Valle d'Aosta



U. Morra di Cella

#### 3 – Fotogrammetria da UAV: qualità dei prodotti

La precisione della posizione plano-altimetrica di ogni punto del «blocco fotogrammetrico» dipende da:

- caratteristiche geometriche, radiometriche, ... del sensore (camera fotografica)
- pianificazione del volo (es. ricoprimenti teorici, quota relativa, ...)
- realizzazione del volo (es. ricoprimenti effettivi)
- controllo nella catena di processamento del dato (parametrizzazione)
- precisione nel posizionamento assoluto del blocco fotogrammetrico (da GNSS on board L1 di scarsa qualità a piattaforme con GNSS L1-L2 e RTK a GCP)

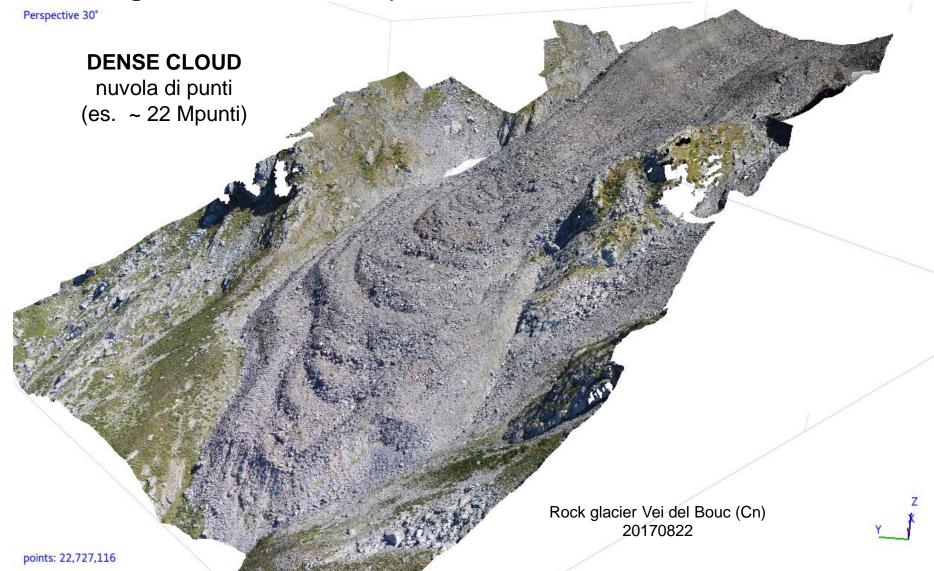
N.B. precisioni elevate -> GCPs e loro determinazione accurata



ARPA Valle d'Aosta



U. Morra di Cella

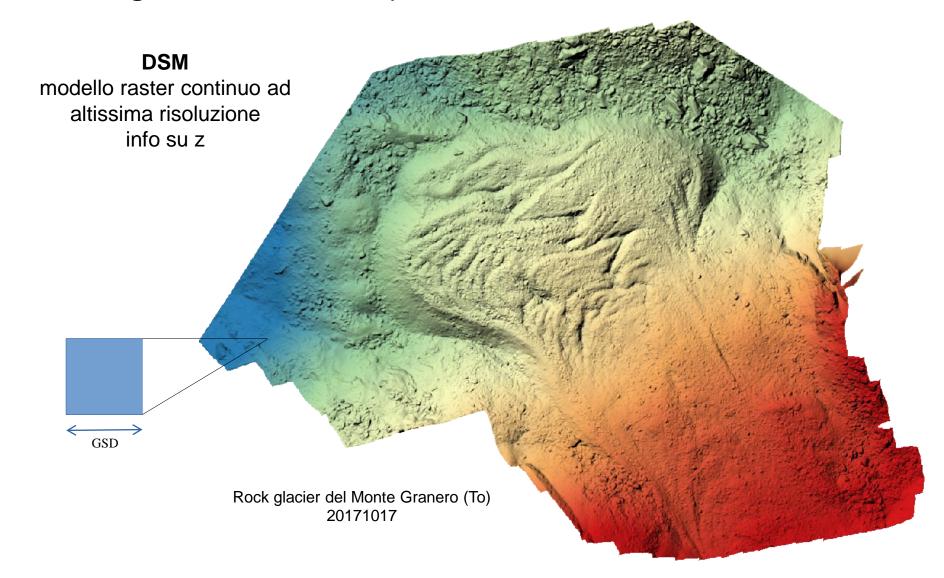




ARPA Valle d'Aosta



U. Morra di Cella

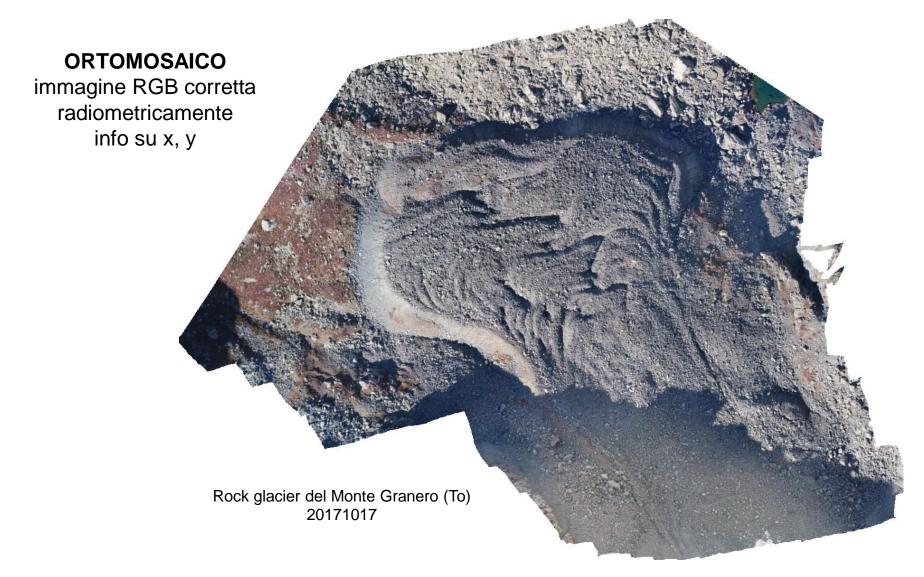




ARPA Valle d'Aosta



U. Morra di Cella

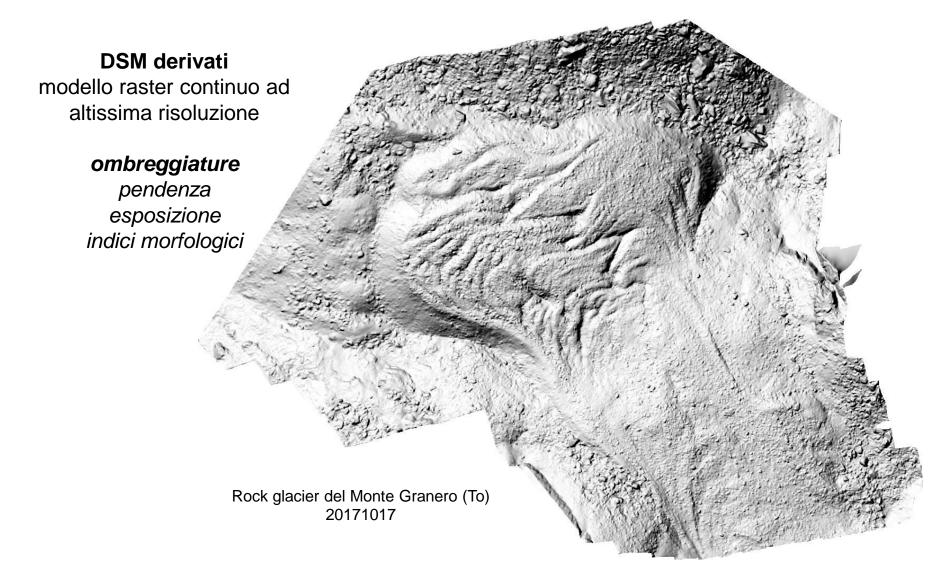




ARPA Valle d'Aosta



U. Morra di Cella

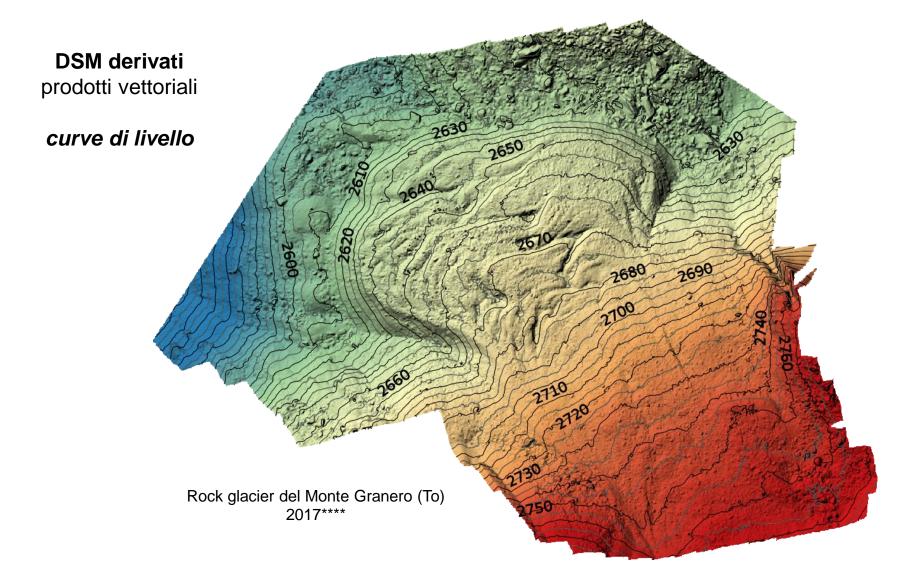




ARPA Valle d'Aosta



U. Morra di Cella

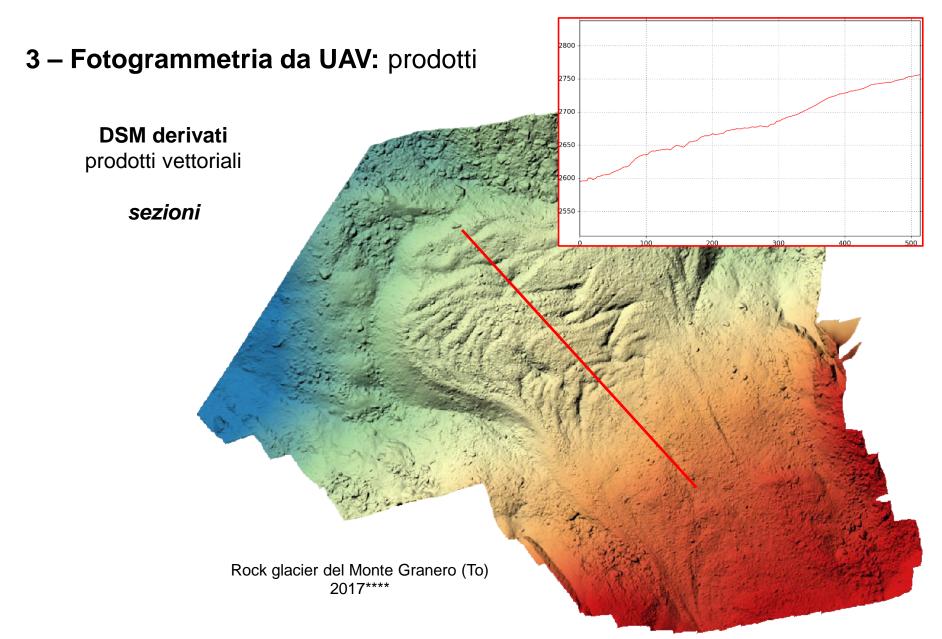








U. Morra di Cella

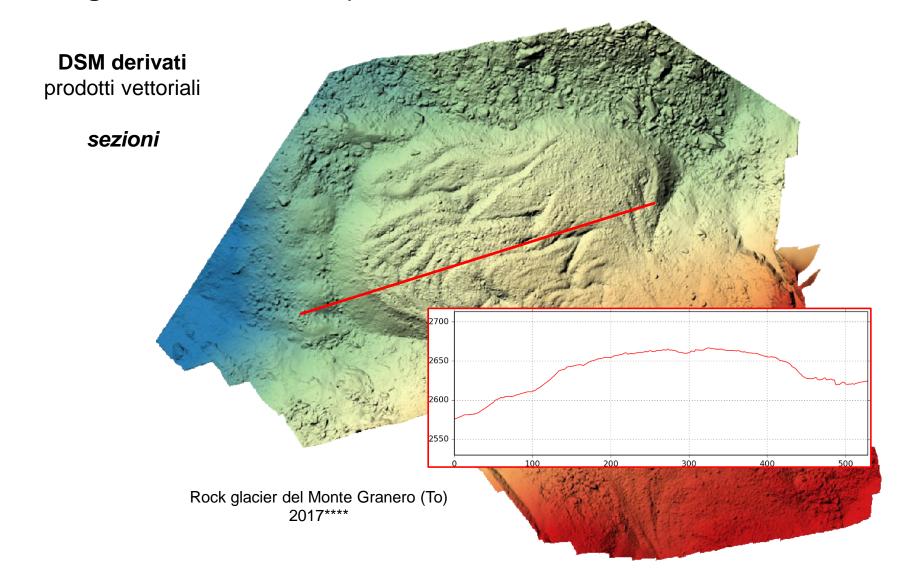




ARPA Valle d'Aosta



U. Morra di Cella





in Piemonte e Valle d'Aosta

U. Morra di Cella





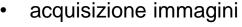
#### 3 – Fotogrammetria da UAV:

FASE 1

pianificazione missione

FASE 2

#### realizzazione missione



appoggio a terra





processing

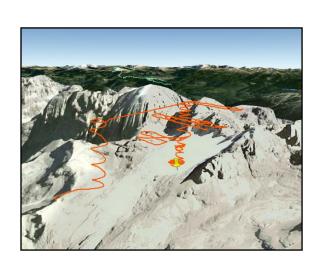
[...]

FASE 4

validazione

DSM, ORTOMOSAICO







ARPA Valle d'Aosta



U. Morra di Cella

#### 3 – Fotogrammetria da UAV: pianificazione della missione (FASE 1)

- definizione dei requisiti dei prodotti: tipologia e qualità (di posizionamento e risoluzione geometrica) e area di interesse
- acquisizione informazioni di base: cartografia base, caratteristiche meteo, ombreggiature, ...
- 3) sopralluogo preliminare: contesto territoriale (dislivelli), limitazioni al volo, takeoff/landing, accessibilità, ...
- 4) localizzazione punti di appoggio (GCP)
- 5) individuazione di (eventuali) punti di validazione (CP)
- ➤ DEFINIZIONE QUOTA DI VOLO (anche in relazione a GSD)
- > STRISCIATE PARALLELE ALLE CURVE DI LIVELLO (scala fotogramma)
- > ALTI RICOPRIMENTI (se elevati dislivelli): fino 90% lon, 80% lat
- > DEFINIZIONE DI **PIATTAFORMA** (MC o AP) e **SENSORE**



ARPA Valle d'Aosta



U. Morra di Cella

#### 3 – Fotogrammetria da UAV: pianificazione della missione (FASE 1)

- 1) definizione dei requisiti dei prodotti: tipologia e qualità (di posizionamento e risoluzione geometrica) e area di interesse
- acquisizione informazioni di base: cartografia base, caratteristiche meteo, ombreggiature, ...
- 3) sopralluogo preliminare: contesto territoriale (dislivelli), limitazioni al volo, takeoff/landing, accessibilità, ...
- 4) localizzazione punti di appoggio (GCP)
- 5) individuazione di (eventuali) punti di validazione (CP)
- ➤ DEFINIZIONE **QUOTA DI VOLO** (anche in relazione a GSD)
- > STRISCIATE PARALLELE ALLE CURVE DI LIVELLO (scala fotogramma)
- > ALTI RICOPRIMENTI (se elevati dislivelli): fino 90% lon, 80% lat
- > DEFINIZIONE DI PIATTAFORMA (MC o AP) e SENSORE



ARPA Valle d'Aosta



U. Morra di Cella

#### 3 – Fotogrammetria da UAV: realizzazione della missione (FASE 2)

RETE DI APPOGGIO (se necessaria!!)

1) materializzazione dei CGP









2) misura topografica per determinazione coordinate dei GCP



